

## 銚子沖洋上風力発電設備における遠隔点検の実証実験概要

<目的> 洋上風力発電設備における海中設備および空中ブレードの保守点検自動化

<期間> 2018年11月から2019年1月

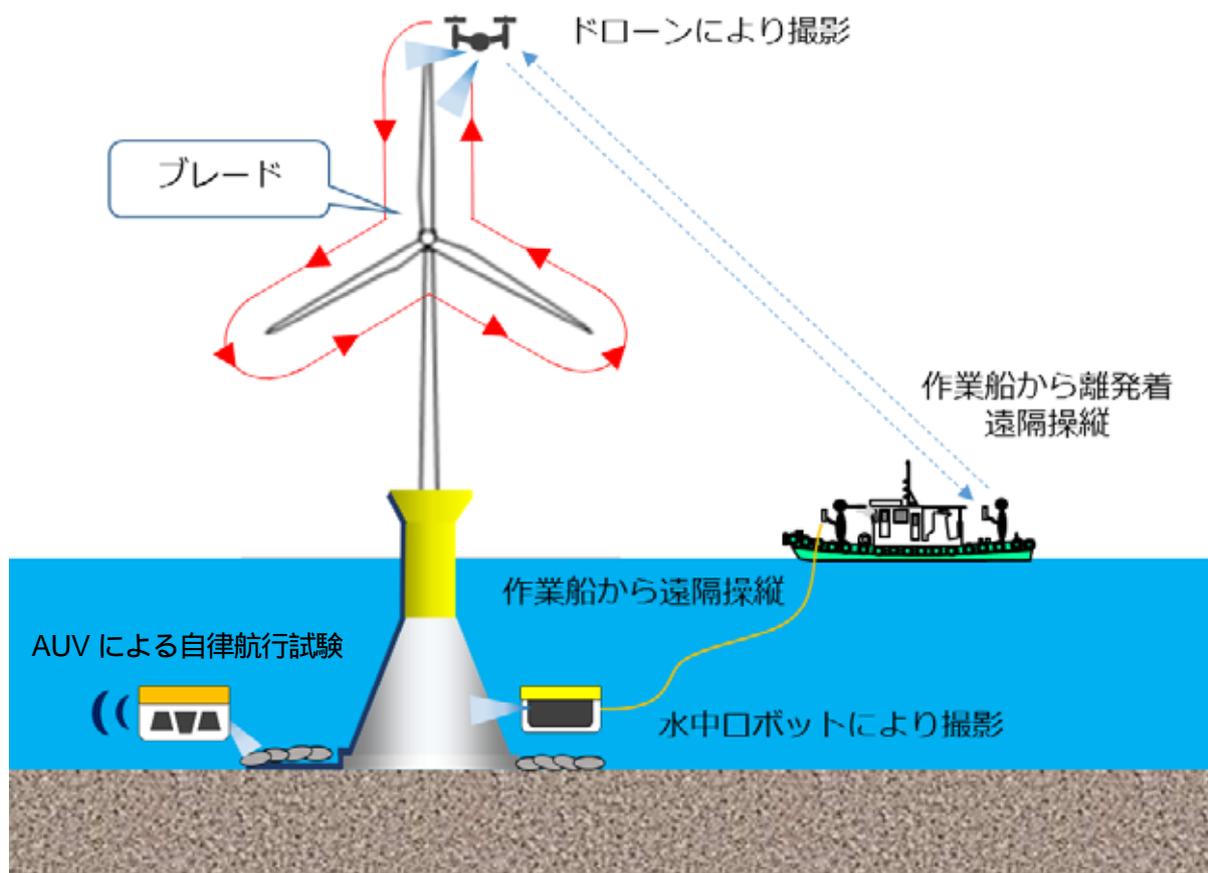
<実施項目> 調査期間において、以下の調査を実施

### 【海中調査】

- ① 水中ロボットの機動性確認
- ② 水中ロボットによる海中設備の撮影

### 【空中調査】

- ① 空中ドローンによるブレード撮影画質の検証及び目視点検との比較



AUV (Autonomous Underwater Vehicle) 「ほばりん」の自律航行試験を(国)海上・港湾・航空技術研究所との共同研究として実施(「ほばりん」は戦略的イノベーション創造プログラム(SIP)「次世代海洋資源調査技術」の「AUV複数運用手法等の研究開発」において開発された深海探査用AUV)。